

# カオス現象のシミュレーション

講師：高安 亮紀

第7回

# 目的

- ローレンツ方程式を数値計算で解く。
- 4次のルンゲ・クッタ法をローレンツ方程式に適用する。MATLABでプログラムを作成し、その解の軌道を確認する。
- 一般的な $m$ 元連立常微分方程式を解けるように拡張する。

# ローレンツ方程式

- カオス的なふるまいを示す非線形方程式
- 大気変動を簡略化・数理モデル化したもの
- システムのふるまいは3つの定数 $p, r, b$ によって決まる

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -px + py \\ \frac{dy}{dt} = -xz + rx - y \\ \frac{dz}{dt} = xy - bz \end{cases}$$

ここでは

$$\begin{cases} p = 10 \\ r = 28 \\ b = 8/3 \end{cases}$$

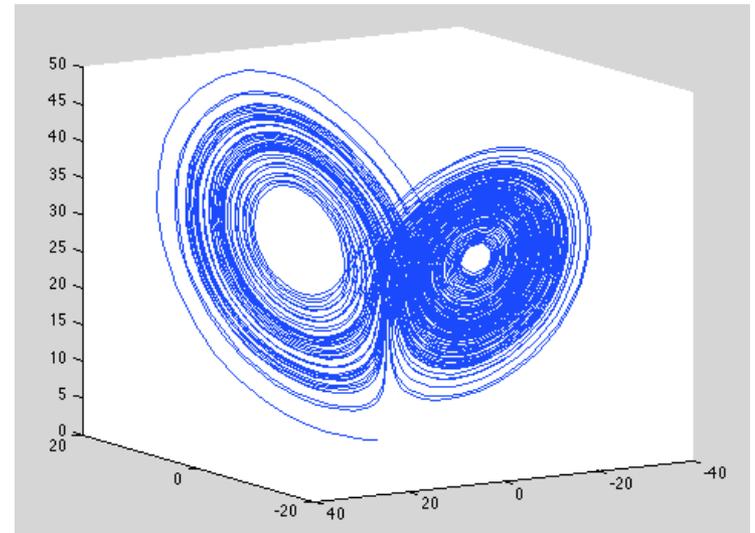
とする。

# まずは、ODEソルバでローレンツ方程式を解く

lorenz1.m

```
function dy = lorenz1(t,y)
p = 10; %初期値
r = 28;
b = 8/3;
dy = zeros(3,1);
dy(1) = -p*y(1) + p*y(2);
dy(2) = -y(1)*y(3) + r*y(1) - y(2);
dy(3) = y(1)*y(2) - b*y(3);
```

```
>> [t,y]=ode45('lorenz1', [0 100], [1;1;1]);
>> plot3(y(:,1),y(:,2),y(:,3))
```



# 常微分方程式の数値解法

- コンピュータを用いて数値的に微分方程式

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y)$$

の解を求める。

- 本講義では、MATLABのODEソルバなどの標準的な手法になっているルンゲ・クッタ法を用いる。

# ルンゲ・クッタ法 (1変数)

- 微分方程式の数値解法として、4次のルンゲ・クッタ法を使用。
- 基本的な考え方はオイラー法と同じ。

$$k_1 = f(x_i, y_i)$$

h: 刻み幅

$$k_2 = f\left(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_1\right)$$

$$k_3 = f\left(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_2\right)$$

$$k_4 = f(x_i + h, y_i + hk_3)$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

$$x_{i+1} = x_i + h$$

# ルンゲ・クッタ法でローレンツ方程式を解く(1)

下記のように, 関数  $f_1, f_2, f_3$  を定める.

$$\begin{cases} f_1(y_1, y_2) = -10y_1 + 10y_2 \\ f_2(y_1, y_2, y_3) = -y_1y_3 + 28y_1 - y_2 \\ f_3(y_1, y_2, y_3) = y_1y_2 - 8/3y_3 \end{cases}$$

多変数版のルンゲ・クッタ法を適用して解  $y_1, y_2, y_3$  を求める。

## ルンゲ・クッタ法でローレンツ方程式を解く(2)

時間 $t$ の増分 $h$ に対する $y_1$ の増分を $k$ 、同様に $y_2$ の増分を $l$ 、 $y_3$ の増分を $m$ とすると次の関係式が成り立つ。

$$\left\{ \begin{array}{l} t_{i+1} = t_i + h \\ y_1^{(i+1)} = y_1^{(i)} + k \\ y_2^{(i+1)} = y_2^{(i)} + l \\ y_3^{(i+1)} = y_3^{(i)} + m \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} k = \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) \\ l = \frac{1}{6}(l_1 + 2l_2 + 2l_3 + l_4) \\ m = \frac{1}{6}(m_1 + 2m_2 + 2m_3 + m_4) \end{array} \right.$$

# ルンゲ・クッタ法でローレンツ方程式を解く(3)

また、 $k_{1\sim 4}$ 、 $l_{1\sim 4}$ 、 $m_{1\sim 4}$ は次のように与えられる。  
これらの式から $y_1$ 、 $y_2$ 、 $y_3$ を求めることができる。

$$\begin{cases} k_1 = hf_1(y_1^{(i)}, y_2^{(i)}) \\ l_1 = hf_2(y_1^{(i)}, y_2^{(i)}, y_3^{(i)}) \\ m_1 = hf_3(y_1^{(i)}, y_2^{(i)}, y_3^{(i)}) \end{cases} \quad \begin{cases} k_3 = hf_1(y_1^{(i)} + \frac{k_2}{2}, y_2^{(i)} + \frac{l_2}{2}) \\ l_3 = hf_2(y_1^{(i)} + \frac{k_2}{2}, y_2^{(i)} + \frac{l_2}{2}, y_3^{(i)} + \frac{m_2}{2}) \\ m_3 = hf_3(y_1^{(i)} + \frac{k_2}{2}, y_2^{(i)} + \frac{l_2}{2}, y_3^{(i)} + \frac{m_2}{2}) \end{cases}$$
$$\begin{cases} k_2 = hf_1(y_1^{(i)} + \frac{k_1}{2}, y_2^{(i)} + \frac{l_1}{2}) \\ l_2 = hf_2(y_1^{(i)} + \frac{k_1}{2}, y_2^{(i)} + \frac{l_1}{2}, y_3^{(i)} + \frac{m_1}{2}) \\ m_2 = hf_3(y_1^{(i)} + \frac{k_1}{2}, y_2^{(i)} + \frac{l_1}{2}, y_3^{(i)} + \frac{m_1}{2}) \end{cases} \quad \begin{cases} k_4 = hf_1(y_1^{(i)} + k_3, y_2^{(i)} + l_3) \\ l_4 = hf_2(y_1^{(i)} + k_3, y_2^{(i)} + l_3, y_3^{(i)} + m_3) \\ m_4 = hf_3(y_1^{(i)} + k_3, y_2^{(i)} + l_3, y_3^{(i)} + m_3) \end{cases}$$

## 手順のまとめ

- 初期条件  $y_0$  を与える。
- 時間  $t$  の刻み幅  $h$  を決める。(  $h$  が小さいほど解の精度は高くなる)
- $h$  に対する  $y_1$  の増分を  $k$ 、 $y_2$  の増分を  $l$ 、 $y_3$  の増分を  $m$  とする。
- $i$  ステップ目の  $y$  と  $h$  から  $k_{1\sim 4}$ 、 $l_{1\sim 4}$ 、 $m_{1\sim 4}$  をそれぞれ求め、 $(i+1)$  ステップ目の  $y$  を求める。

# 実習

- 自分でルンゲクッタ法をMATLABで実装し、解の軌道を描いてみよう(3次元の図の描画には、plot3を使う)。
- わからない場合は、次ページのスライドを参考にしよう。

## lorenz2.m

```
function [t,y1,y2,y3] = lorenz2(f1,f2,f3,y0,ts,n)
% f1, f2, f3: 関数
% n: 総ステップ数
% y0: y1, y2, y3の初期値ベクトル
% ts = [tstart,tend]

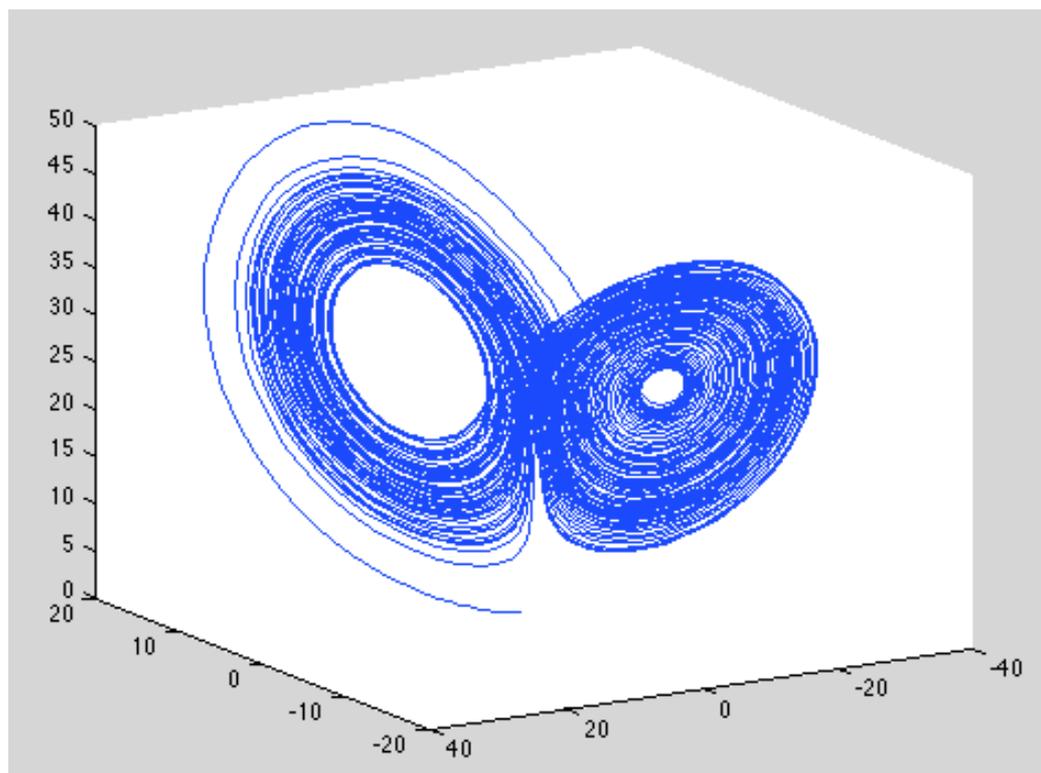
h = (ts(2) - ts(1))/(n - 1); % 時間の刻み幅
t = zeros(n,1); % 時間
t(1) = ts(1); % 時間の初期値
y1 = zeros(n,1);
y2 = zeros(n,1);
y3 = zeros(n,1);
y1(1) = y0(1); % y1の初期値
y2(1) = y0(2); % y2の初期値
y3(1) = y0(3); % y3の初期値
```

(右につづく)

```
% ルンゲクッタ法
```

```
for i = 1:n-1
    k1 = h*f1(y1(i),y2(i));
    l1 = h*f2(y1(i),y2(i),y3(i));
    m1 = h*f3(y1(i),y2(i),y3(i));
    s1 = y1(i) + k1/2; s2 = y2(i) + l1/2; s3 = y3(i) + m1/2;
    k2 = h*f1(s1,s2);
    l2 = h*f2(s1,s2,s3);
    m2 = h*f3(s1,s2,s3);
    s1 = y1(i) + k2/2; s2 = y2(i) + l2/2; s3 = y3(i) + m2/2;
    k3 = h*f1(s1,s2);
    l3 = h*f2(s1,s2,s3);
    m3 = h*f3(s1,s2,s3);
    s1 = y1(i) + k3; s2 = y2(i) + l3; s3 = y3(i) + m3;
    k4 = h*f1(s1,s2);
    l4 = h*f2(s1,s2,s3);
    m4 = h*f3(s1,s2,s3);
    y1(i+1) = y1(i) + (k1 + 2*k2 + 2*k3 + k4)/6;
    y2(i+1) = y2(i) + (l1 + 2*l2 + 2*l3 + l4)/6;
    y3(i+1) = y3(i) + (m1 + 2*m2 + 2*m3 + m4)/6;
    t(i+1) = t(i) + h;
end
```

```
>> f1 = inline('-10*y1 + 10*y2');  
>> f2 = inline('-y1*y3 + 28*y1 - y2');  
>> f3 = inline('y1*y2 - (8/3)*y3');  
>> n = 10000; [t,Y1,Y2,Y3] = lorenz2(f1,f2,f3,[1 1 1],[0 100],n);  
>> plot3(Y1,Y2,Y3)
```



- (1)  $n$ や初期値 $y_0$ の値を変えたらどうなるかを確認してみよう。
- (2) 解の軌跡をアニメーションで描くように変更してみよう。

# 応用問題

- ルンゲ・クッタ法で一般的な $m$ 元連立常微分方程式を解けるように拡張しよう。
- ヒント
  - 関数 $f$ は、下記のように定義することを想定する。  
 $f = \text{inline}(['-10*y(1) + 10*y(2), -y(1)*y(3) + 28*y(1) - y(2), y(1)*y(2) - (8/3)*y(3)'],'y')$   
このようにすると、ベクトル  $y$  に対して  $f(y)$  としたとき、結果もベクトルとなる。
  - 他の演算もベクトル化する。